

# BIOS2 24V

BESTURINGSEENHEID VOOR  
DRAAIPOORTEN 24V



 **ALLMATIC**<sup>®</sup>

MADE IN ITALY

UK CA CE



## 1 -ALGEMENE WAARSCHUWINGEN

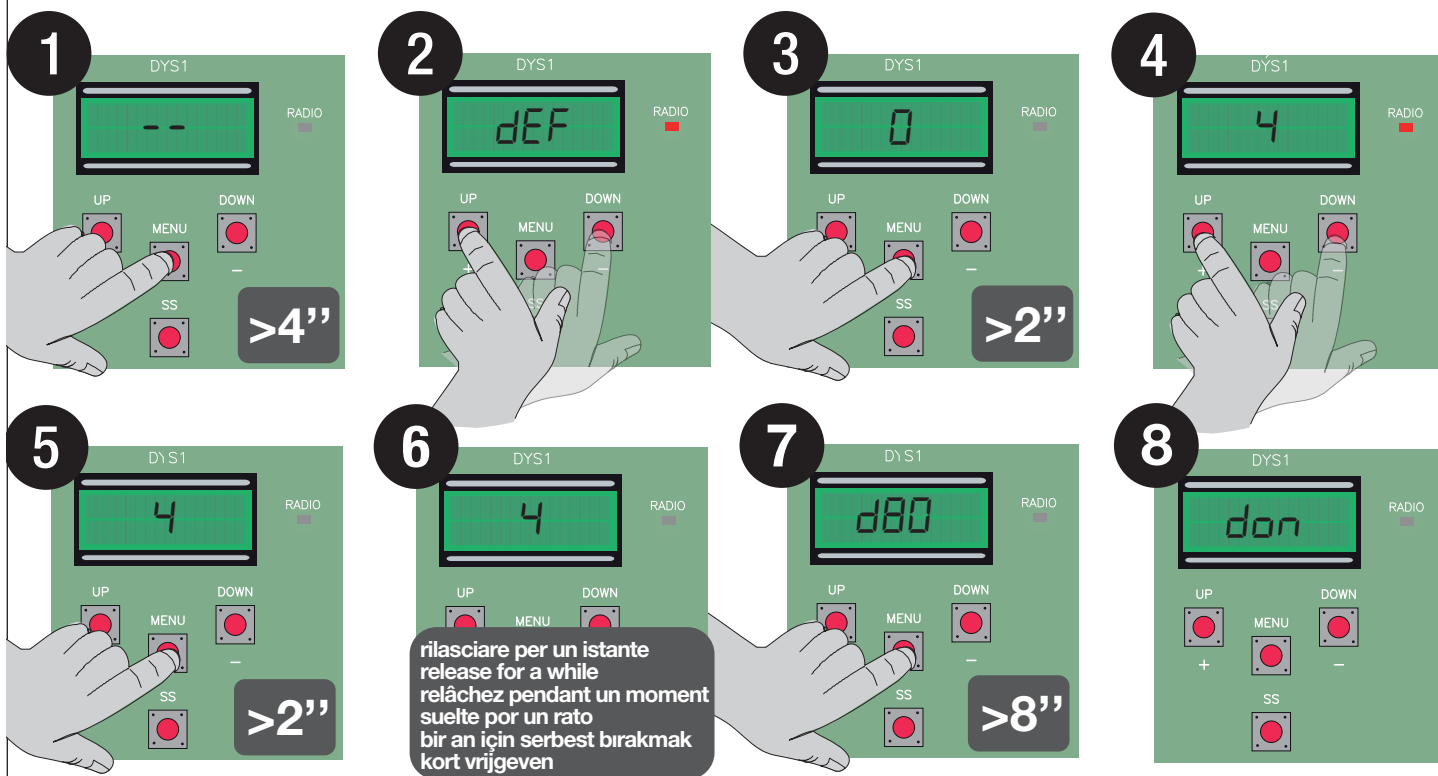
**!** **LET OP!** Alvorens over te gaan tot installatie van het product, moet het bij het product gevoegde document betreffende de **ALGEMENE VEILIGHEIDSWAARSCHUWINGEN** gelezen worden. Document **6-1620001**. Het aanvullende blad kan ook gedownload worden op de website [www.allmatic.com](http://www.allmatic.com).

## 2 - SELECTIE VAN DE MOTOR

**!** **LET OP!** Alvorens over te gaan tot programmering van de slagen, opslaan van de zenders en voordat er enige andere instelling wordt gedaan, moet de gebruikte motor worden geselecteerd, voor een optimale werking van de BIOS2 24. **GA NAAR HET GEAVANCEERDE MENU ONDERDEEL dE.F.**, selecteer de waarde die overeenkomt met de te controleren motor en voer een reset uit door de aftelling op het display te voltooien. Raadpleeg de tabel op pagina 20. De procedure is als volgt, in het voorbeeld wordt de motor KALOS XL geselecteerd ( 4 ):

**LET OP!** De procedure zorgt ervoor dat er teruggekeerd wordt naar de fabrieksinstellingen en eventuele aanpassingen zullen dus verloren gaan. Dit is niet van invloed op de amplitude van de geprogrammeerde slagen noch op de opgeslagen zenders.

0	ANDERE MOTOREN (VOER DE NODIGE AANPASSINGEN UIT)
1	XTILUS
2	INT VS
3	MINIART
4	KINEO 400
5	HYPER



### 3 - PRODUCTBESCHRIJVING

De BIOS2 24V besturingseenheid is geschikt voor installaties met 1 24Vdc motor en een maximale absorptie van 10A. De werking is eenvoudig en intuïtief dankzij de display interface en de 4 toetsen. De bedieningseenheid maakt een precieze afstelling van alle parameters mogelijk. De stuurkast kan tot 1000 zenders opslaan (extern geheugen) met de functie stap voor stap, gedeeltelijke opening, openen en sluiten. Hij is uitgerust met ingangen voor fotocellen voor opening en sluiting, veiligheidslijst (mechanisch of resistief), eindschakelaars voor opening/sluiting, en knoppen stap voor stap, gedeeltelijke opening, openen, sluiten en stop. De uitgangen omvatten een 24 Vac knipperlicht, comfortverlichting/verklikkerlicht automatisering open 24 Vac, en voeding accessoires 24 Vdc.

Het gebruik van back-up batterijen is voorzien wanneer het nodig is de tijdelijke werking te garanderen in afwezigheid van elektrische energie.

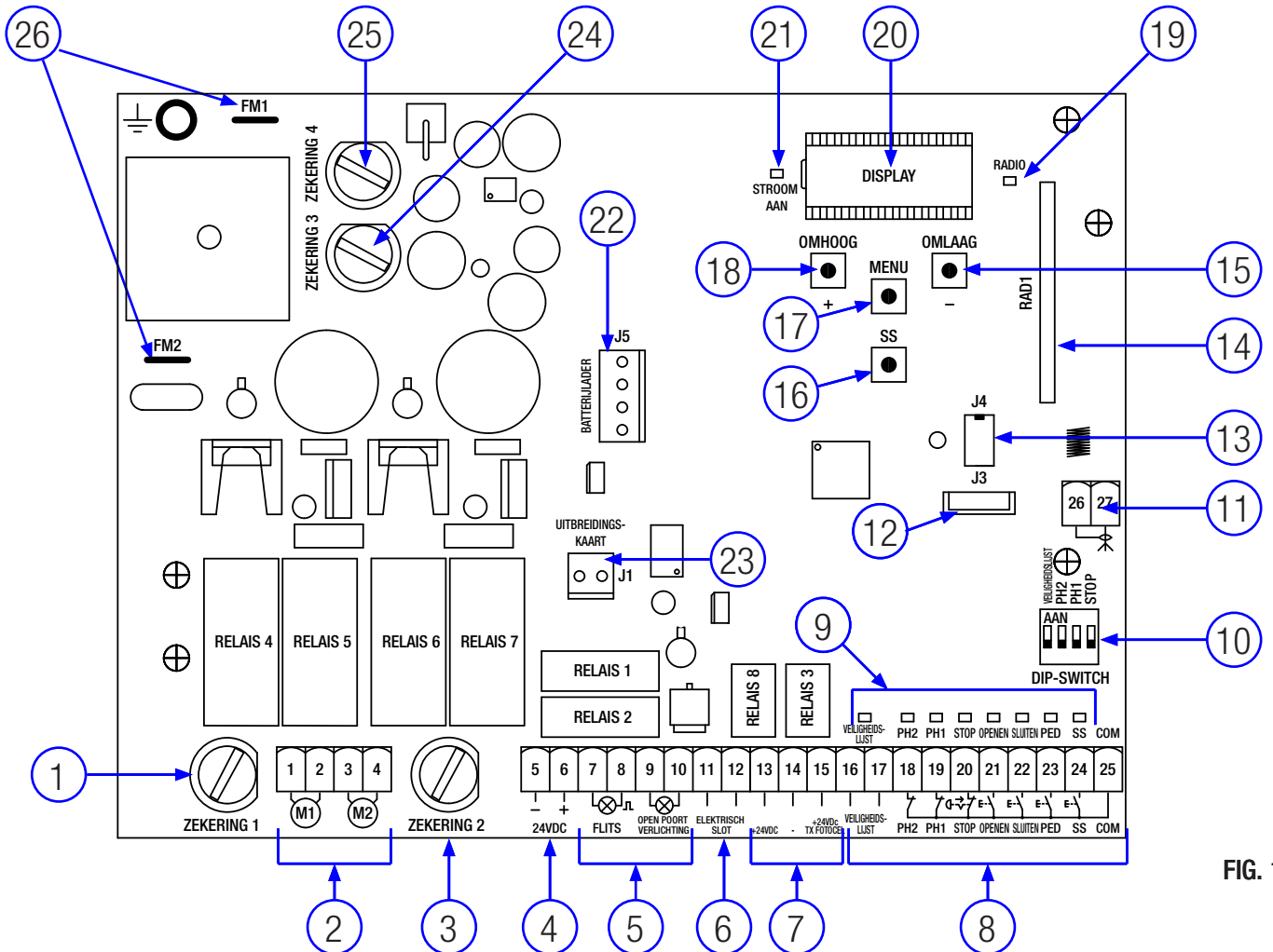


FIG. 1

#### 3.1 - BELANGRIJKSTE ONDERDELEN / AANSLUITINGEN

- |   |   |
|---|---|
| <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Zekering 1: T 10A zekering voor bescherming motor.</li> <li>2. Aansluiting voor voeding motoren.</li> <li>3. Zekering 2: T 10A zekering voor bescherming motoren.</li> <li>4. Aansluiting voor 24Vdc accessoires.</li> <li>5. Aansluiting voor 24Vdc accessoires (knipperlicht / doorgangsverlichting / licht automatisering open)</li> <li>6. Aansluiting elektrisch slot 12Vac 15VA</li> <li>7. Aansluiting voor voeding fotocellen</li> <li>8. Aansluiting gemeenschappelijk en veiligheidsvoorzieningen.</li> <li>9. LED voor signalering status van de ingangen</li> <li>10. DIP-SWITCH veiligheidsvoorzieningen</li> <li>11. Aansluiting voor antenne.</li> <li>12. Aansluiting voor BLUETOOTH</li> <li>13. Aansluiting voor extern geheugen</li> </ol> | <ol style="list-style-type: none"> <li>14. Aansluiting voor radio-module</li> <li>15. knop Omlaag -</li> <li>16. Knop Step-by-Step (SS).</li> <li>17. Knop menu</li> <li>18. Knop Omhoog +</li> <li>19. LED signalering radio signaal</li> <li>20. Display</li> <li>21. LED voor de aanwezigheid van voeding</li> <li>22. Aansluiting voor batterijlader-kaart.</li> <li>23. Aansluiting voor de optionele R1 kaart.</li> <li>24. Zekering 3: F200mA zekering voor 24Vdc bescherming.</li> <li>25. Zekering 4: T 2,5A zekering voor 24Vac uitgangsbescherming.</li> <li>26. Aansluiting voor de transformator.</li> </ol> |
|---|---|

### 3.2 - MODELLEN EN TECHNISCHE KENMERKEN

CODE	BESCHRIJVING
12006661	Besturingseenheid BIOS2 24V voor twee motoren
60551000	Transformator 230 / 23 Vac 150VA
60551040	Transformator 230 / 23 Vac 300VA, voor motoren INT VS.
12006730	Bluetooth Module
12000760	R1 kaart
12000780	Kaart batterijlader 24CBA

Voeding transformator	230Vac 50-60Hz
Zekering bescherming transformatorlijn	T 1A
Voeding BIOS2 24V	24Vac 50-60Hz
Maximaal vermogen uitgang motor	240W
Uitgang knipperlicht	24Vac 25W
Uitgang comfortverlichting / verklikkerlicht automatisering open	24Vac 25W
Uitgang elektrisch slot	12Vac 15VA
Uitgang voeding accessoires 24Vdc	24Vdc 5W
Radio-ontvanger 433MHz	Rolling Code
Zenders die opgeslagen kunnen worden	1000
Bedrijfstemperatuur	-10°C +55°C

### 3.3 - LIJST MET AANBEVOLEN KABELS

De kabels voor de aansluiting van de verschillende voorzieningen in een typische installatie zijn in de tabel hieronder vermeld. Ze moeten geschikt zijn voor de type installatie, zo wordt er bijvoorbeeld een kabel van het type H03VV-F aangeraden in geval van interne ruimtes of H07RN-F voor buiten.

Verbinding	Kabel	Maximale lengte
Elektrische voedingsleiding	3 x 1,5 mm <sup>2</sup>	20 m *
Motor	2 x 1,5 mm <sup>2</sup>	10 m *
Knipperlicht	2 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Comfortverlichting / verklikkerlicht automatisering open	2 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Elektrisch slot	2 x 1,0 mm <sup>2</sup>	10 m
Fotocellen - zender	2 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Fotocellen - ontvanger	4 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Veiligheidslijst	2 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m
Keuzeschakelaar	4 x 0,5 mm <sup>2</sup>	20 m

\* Als de kabel langer dan 10 m is moet er een kabel met een grotere sectie worden gebruikt en is het nodig een aarddraad te installeren in de buurt van de automatisering.

### 3.4 - VOORAFGAANDE CONTROLES

- De poort moet zonder wrijving kunnen bewegen.  
N.B. Het is verplicht de kenmerken van de poort te standaardiseren met de geldende regel- en wetgeving. De poort kan alleen worden geautomatiseerd indien in goede staat en indien deze voldoet aan de norm EN 12604.
- De deur/poort mag geen deuren voor voetgangers hebben. Indien die er wel zijn, moeten de nodige voorzorgsmaatregelen getroffen worden volgens punt 5.4.1 van EN12453 (bijvoorbeeld beweging van de motor voorkomen indien het deurtje openstaat, dankzij een microscharakelaar verbonden aan de besturingseenheid).
- Er moet voorkomen worden dat er beknellingspunten worden gecreëerd (bijvoorbeeld tussen open deur van de poort en hekwerk).
- Er mogen geen mechanische stoppers zijn boven het hek omdat die niet voldoende veilig zijn.

**N.B.** de deuren moeten stevig bevestigd zijn aan de kolommen, ze mogen niet buigen tijdens beweging en moeten zonder wrijving verplaatsen.

Te installeren componenten volgens de norm EN12453			
TYPE COMMANDO	GEBRUIK VAN DE SLUITING		
	Deskundige personen (buiten de openbare ruimte*)	Deskundige personen (openbare ruimte)	Onbeperkt gebruik
in geval van bemande besturing	A	B	niet mogelijk
met zichtbare impulsen (bijv. sensor)	C of E	C of E	C en D, of E
met onzichtbare impulsen (bijv. afstandsbediening)	C of E	C en D, of E	C en D, of E
automatisch	C en D, of E	C en D, of E	C en D, of E

\* typisch voorbeeld zijn de sluitingen die geen toegang geven tot openbare weg  
A: Bedieningsknop in geval van bemande besturing (d.w.z. aangehouden).  
B: Keuzeschakelaar bemande besturing.  
C: Afstelling van het vermogen van de motor.  
D: Veiligheidslijsten en/of andere voorzieningen ter beperking van de krachten binnen de limieten van de norm EN12453 - Bijlage A.  
E: Fotocellen.

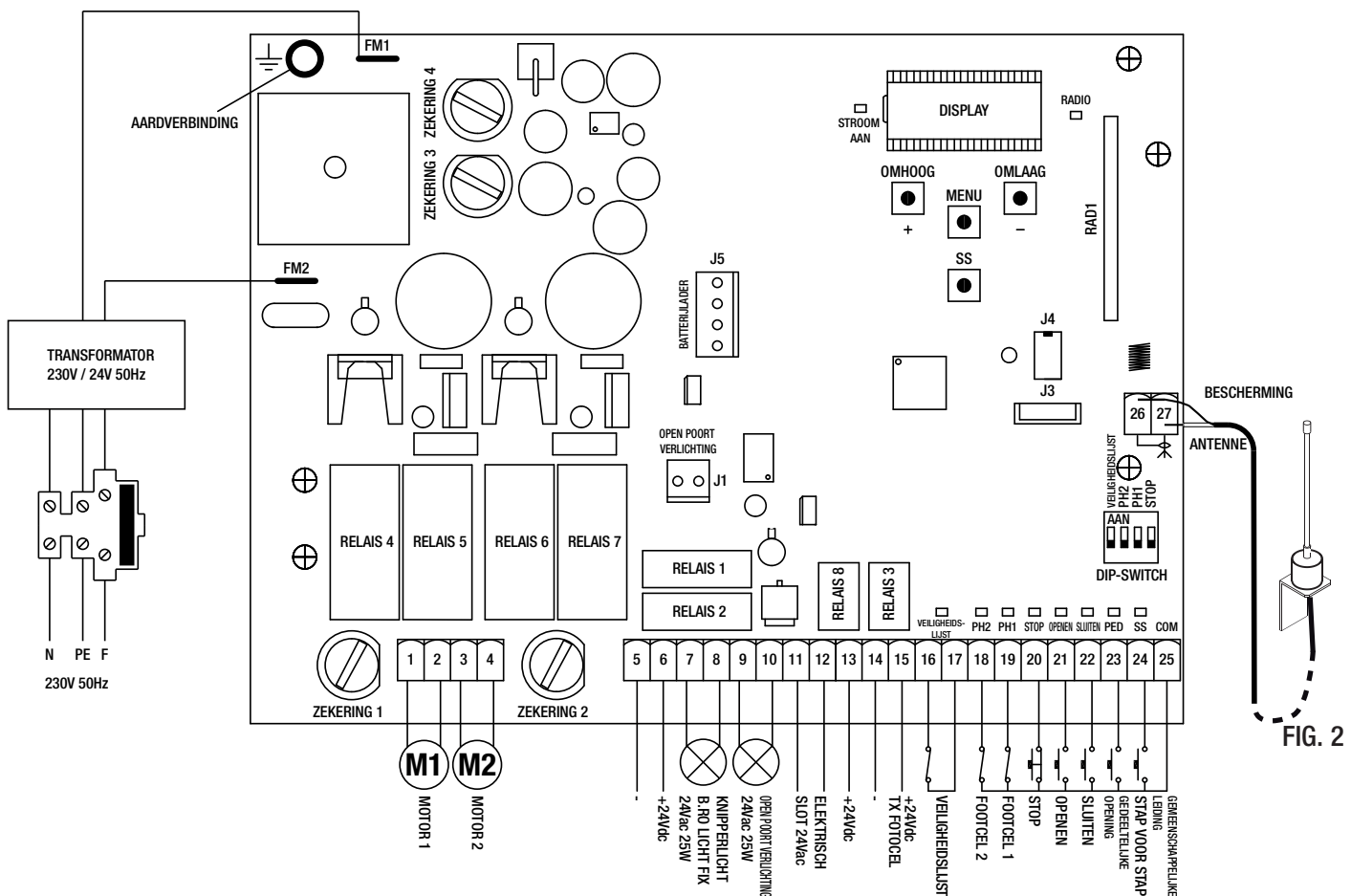
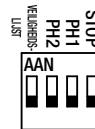
## 4 - ELEKTRISCHE AANSLUITINGEN

**LET OP -** alvorens de aansluitingen te maken moet er gecontroleerd worden dat de besturingseenheid niet wordt gevoed.

**DIP-SWITCH VEILIGHEIDSVORZIENINGEN:** Indien ingesteld op ON schakelt deze de ingangen EDGE, PH2, PH1 en STOP uit.

Het neemt de noodzaak weg van bruggen voor de ingangen op het klemmenbord.

**LET OP -** met DIP SWITCH op ON zijn de verbonden veiligheidsvoorzieningen uitgesloten.

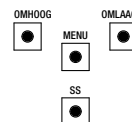


#### 4.1 - LIJST MET KLEMMEN EN AANSLUITINGEN

Nummer	Naam	Beschrijving
1 - 2	M1	Sluit de voeding van motor 1 aan.
3 - 4	M2	Sluit de voeding van motor 2 aan.
5 - 6	24VDC	Voeding accessoires 24Vdc. <b>LET OP</b> De besturingseenheid geeft tot maximaal 200mA (5W) voor alle accessoires 24Vdc.
7 - 8	KNIPPERLICHT	Uitgang knipperlicht 24Vac. Gebruik een knipperlicht dat niet zelfknipperend is 24Vac 25W max.
9 -10	OPEN POORT VERLICHTING	Uitgang comfortverlichting / verlikkerlicht automatisering open 24Vac. Gebruik een verlichting 24Vac 25W max. De werking van het licht en de activeringsduur zijn respectievelijk beheerd door de geavanceerde menu's <i>F.C.Y.</i> en <i>E.C.Y.</i>
11-12	ELEKTRISCH SLOT	Uitgang elektrisch slot 12Vac 15VA.
13	+24VDC	+24Vdc. Gebruiken voor de ontvanger van de fotocellen.
14	AARDE	- 24Vdc. Gebruiken voor de fotocellen. <b>LET OP</b> De besturingseenheid geeft tot maximaal 200mA (5W) voor alle accessoires 24Vdc.
15	+24VDC TX PHOTO	+24Vdc. Gebruiken voor de zender van de fotocellen. Deze verbinding is noodzakelijk in geval van gebruik van de fotocellentest. Het is mogelijk de fotocellentest in te schakelen via het geavanceerde menu <i>E.P.H.</i>
16 - 17	VEILIGHEIDSLIJST	Ingang veiligheidslijst (NC contact). Selecteer de veiligheidslijst die gebruikt wordt (mechanisch of resistief) via het geavanceerde menu <i>E.d.r.</i> en de wijze van interventie via het menu <i>E.d.</i> <b>LET OP</b> MET DIP EDGE op ON is de ingang uitgeschakeld.
18 - 25	PH2 - COM	Ingang fotocellen voor opening (NC contact). De fotocel grijpt op een willekeurig moment tijdens opening van de automatisering in en leidt tot onmiddellijke blokkering van de beweging; als de straal van de fotocellen weer bevrijd wordt, zal de automatisering verdergaan met opening. In geval van interventie gedurende sluiting (parameter <i>Ph.z.</i> = 0) zal de automatisering stoppen en als deze vrijkomt weer openen. In het geavanceerde menu <i>Ph.z.</i> is het mogelijk het gedrag van de fotocel te selecteren. <b>LET OP</b> met DIP PH2 op ON is de ingang uitgeschakeld.
19 - 25	PH1 - COM	Ingang fotocellen voor sluiting (NC contact). De fotocel grijpt op een willekeurig moment gedurende de sluiting van de automatisering in en leidt tot de onmiddellijke blokkering van de beweging en omkering van de beweging. De fotocellen grijpen niet in tijdens opening. In het geavanceerde menu <i>Sp.h.</i> is het mogelijk het gedrag van de fotocel met gesloten automatisering te selecteren. <b>LET OP</b> met DIP PH1 op ON is de ingang uitgeschakeld.
20 - 25	STOP - COM	Aansluiting van het commando STOP (NC contact). Deze ingang wordt beschouwd als een veiligheidsvoorziening; opening van het contact zal onmiddellijk leiden tot blokkering van de automatisering tot de toestand van het binnenkomende contact weer hersteld wordt. <b>LET OP</b> MET DIP STOP op ON is de ingang uitgeschakeld.
21 - 25	OPENEN - COM	Sluit de knop voor het commando OPENEN (NO contact) aan.
22 - 25	SLUITEN - COM	Sluit de knop voor het commando SLUITEN (NO contact) aan.
23 - 25	PED - COM	Sluit de knop voor het commando GEDEELTELIJKE OPENING (NO contact) aan.
24 - 25	SS - COM	Sluit de knop voor het commando STAP VOOR STAP (NO contact) aan.
25	COM	Gemeenschappelijke leiding voor ingangen veiligheidsvoorzieningen en commando's.
26	BESCHERMING	Sluit de huls van de antenne aan.
27	ANTENNE	Sluit de antenne aan.
J1	UITBREIDINGSKAART	Aansluiting voor optionele R1 kaart.
J3		Aansluiting voor Bluetooth Module.
J4		Aansluiting voor extern geheugen.
J5	BATTERIJLADER	Aansluiting voor kaart batterijlader (24CBA).
FM1 - FM2		Aansluiting voor voeding kaart vanaf transformator.
	AARDVERBINDING	Aardverbinding.



## 5 - DISPLAY EN TOESTANDEN VAN DE BESTURINGSEENHEID



Door te drukken op de toets "DOWN" verschijnen op het display de volgende parameters.

DISPLAY	BESCHRIJVING
Weergave toestand (- -, <i>OP</i> , <i>CL</i> , ...)	Beschrijving van de toestand van de besturingseenheid. Raadpleeg de tabel TOESTANDEN VAN DE BESTURINGSEENHEID voor een beschrijving van de afzonderlijke bedrijfstoestanden.
Uitgevoerde manoeuvres, bijvoorbeeld: <i>02.0.</i> (eenheden) / <i>00 1</i> (duizenden), d.w.z. 1020 cycli.	Telling van de manoeuvres: duizenden (zonder puntjes) en eenheden (met puntjes).

### 5.1 - TOESTANDEN VAN DE BESTURINGSEENHEID

DISPLAY	BESCHRIJVING
- -	Standby - automatisering dicht of inschakeling na uitschakeling.
<i>OP</i>	Automatisering in openingsfase.
<i>CL</i>	Automatisering in sluitingsfase.
<i>SO</i>	Automatisering gestopt door de gebruiker gedurende opening.
<i>SC</i>	Automatisering gestopt door de gebruiker tijdens sluiting.
<i>HA</i>	Automatisering gestopt vanwege externe gebeurtenis (fotocellen, stop).
<i>oP</i>	Automatisering geopend zonder automatische hersluiting.
<i>PE</i>	Automatisering geopend in positie van gedeeltelijke opening zonder automatische hersluiting.
- <i>tc</i>	Automatisering geopend met automatische hersluiting; gedurende de laatste 10 seconden wordt het traject vervangen door een aftelling.
- <i>tP</i>	Automatisering geopend in positie van gedeeltelijke opening met automatische hersluiting; gedurende de laatste 10 seconden wordt het traject vervangen door een aftelling.

### 5.2 - SIGNALLEN GEDURENDE WERKING

DISPLAY	BESCHRIJVING
<i>rAd</i>	Weergegeven tijdens lering van de zenders.
<i>don</i>	Weergegeven wanneer er een nieuwe zender wordt geprogrammeerd of aan het einde van een reset.
<i>Fnd</i>	Weergegeven wanneer een toets van reeds geprogrammeerde zender wordt geprogrammeerd.
<i>CLr</i>	Weergegeven wanneer een zender wordt verwijderd.
<i>LOP</i>	Weergegeven tijdens programmering van de slag om aan te geven dat de besturingseenheid in openingsfase is.
<i>LCL</i>	Weergegeven tijdens programmering van de slag om aan te geven dat de besturingseenheid in sluitingsfase is.
<i>L--</i>	Weergegeven tijdens programmering in geval van interventie van een veiligheidsvoorziening.
<i>SEE</i>	Weergegeven wanneer de besturingseenheid in afwachting is van een signaal van een zender tijdens weergave van de geheugenplaats.
<i>not</i>	Weergegeven wanneer de zender niet aanwezig is in het geheugen tijdens weergave van de geheugenplaats.
<i>toUt</i>	Weergegeven wanneer de besturingseenheid de weergave van de geheugenplaats verlaat vanwege inactiviteit.
<i>Snd</i>	Weergegeven tijdens de eerste koppeling met de Bluetooth-voorziening.
<i>c --</i>	Weergegeven wanneer de stuurkast gekoppeld is aan de Bluetooth-voorziening.
<i>L --</i>	Weergegeven wanneer de Bluetooth-voorziening ontkoppelt van de stuurkast.
<i>POUEr</i>	Weergegeven wanneer de voedingsspanning niet voldoende is.

### 5.3 - SIGNALERING VAN STORINGEN

DISPLAY	BESCHRIJVING
<i>EiE</i>	Fout geheugen: extern geheugen niet gemonteerd of niet herkend.
<i>EEx</i>	Fout bij schrijven geheugen: de waarde x is een nummer van 1 tot 6. Neem in geval van foutmelding contact op met de technische assistentie.
<i>EFD</i>	Interventie impactsensor.
<i>EEd</i>	Interventie veiligheidslijst.
<i>EPH</i>	Storing fotocellen.
<i>Eth</i>	Thermische interventie voor bescherming van de besturingseenheid.
<i>FUL</i>	Extern geheugen vol.
<i>Err</i>	Fout geheugen tijdens de functies weergave positie of verwijdering enkele zender.
<i>EEL</i>	Fout elektrisch slot: het herstel na de controle van de fout moet handmatig worden uitgevoerd. Druk op de toets "DOWN" en houd deze ingedrukt; eerst verschijnt de tekst <i>rEL</i> en vervolgens de tekst <i>rE5</i> . Laat de toets los.

N.B. - de signalering, m.u.v. *EEL*, houdt aan tot er gedrukt wordt op de toets DOWN[-] of een willekeurig commando voor beweging.

**LET OP - het herstel na een fout *EEx* moet uitgevoerd worden met een van de 3 toetsen van de besturingseenheid (UP, MENU of DOWN).**

### 5.4 LED SIGNALERING

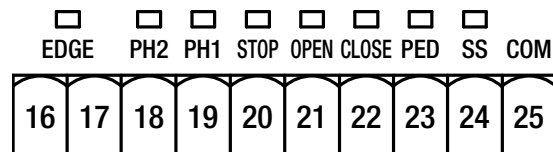


FIG. 3

LED	KLEUR	BESCHRIJVING
EDGE	ROOD	Veiligheidssignalering, LED gewoonlijk aan.
PH2	ROOD	Veiligheidssignalering, LED gewoonlijk aan.
PH1	ROOD	Veiligheidssignalering, LED gewoonlijk aan.
STOP	ROOD	Veiligheidssignalering, LED gewoonlijk aan.
OPEN	GROEN	LED gewoonlijk uit. Deze begint te branden als de knop wordt ingedrukt.
CLOSE	GROEN	LED gewoonlijk uit. Deze begint te branden als de knop wordt ingedrukt.
PED	GROEN	LED gewoonlijk uit. Deze begint te branden als de knop wordt ingedrukt.
SS	GROEN	LED gewoonlijk uit. Deze begint te branden als de knop wordt ingedrukt.
RADIO	ROOD	LED aan in aanwezigheid van een radio transmissie of interferentie.
POWER ON	GROEN	LED gewoonlijk aan. Geeft de aanwezigheid van inkomende spanning op de kaart aan.



## 6 - PROGRAMMERING VAN EEN ZENDER

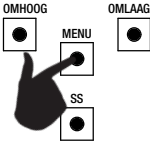


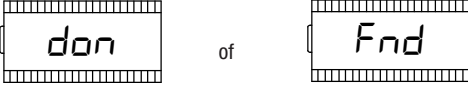

Programmering van een zender kan ingeschakeld worden met behulp van de toets "UP" van de besturingseenheid of de verborgen toets van een reeds opgeslagen zender.

De BIOS2 24V besturingseenheid kan tot 4 functies in net zoveel toetsen van de afstandsbediening opslaan. Gedurende de leerprocedure, geïllustreerd in paragraaf 6.1, wordt er een toets van de zender per keer opgeslagen. Het zal dus nodig zijn om 4 maal de programmering uit te voeren om alle mogelijke functies toe te kennen.

De functies zullen in de volgende volgorde worden toegekend:

1. 1° opgeslagen toets: functie STAP VOOR STAP.
2. 2° opgeslagen toets: functie GEDEELTELIJKE OPENING.
3. 3° opgeslagen toets: functie OPENEN.
4. 4° opgeslagen toets: functie SLUITEN.

### 6.1 - OPSLAAN VAN EEN ZENDER

1.	Zorg ervoor niet in de menu's van programmering te zijn. Om deze te verlaten, kort op de toets "MENU" drukken, tot de status van de besturingseenheid getoond wordt.	
2.	Druk op de toets "UP" en laat deze los. Op het display verschijnt de tekst <i>rAd</i> en het knipperlicht gaat branden.	
3.	Druk binnen 10 seconden op de toets van de zender die opgeslagen moet worden.	
4.	Als het gelukt is, zal er op het display de tekst <i>don</i> verschijnen, anders <i>Fnd</i> indien de zender reeds opgeslagen was.	
5.	Na 2 seconden zal op het display de geheugenplaats te zien zijn waar de afstandsbediening opgeslagen werd (bijvoorbeeld <i>235</i> ).	
6.	Om nog een toets van de zender op te slaan (of een nieuwe afstandsbediening), moet de procedure vanaf punt 2 herhaald worden.	

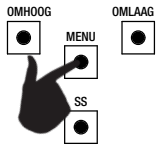


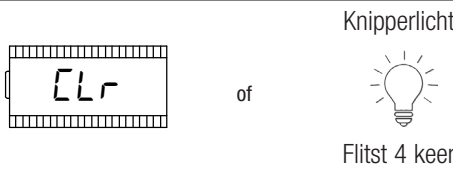

**LET OP** - na 10 seconden van inactiviteit, verlaat de besturingseenheid de leermodus (het display toont *LOU*).

## 6.2 - PROGRAMMERING MET DE VERBORGEN TOETS VAN EEN REEDS GEPROGRAMMEERDE ZENDER

1.	Met automatisering in stilstand, met behulp van een paperclip drukken op de verborgen toets van een reeds geprogrammeerde afstandsbediening. Het knipperlicht gaat branden om aan te geven dat de besturingseenheid naar leermodus overgaat.	
2.	Druk binnen 10 seconden op de toets van de zender die opgeslagen moet worden.	
3.	Als het gelukt is, zal het knipperlicht 2 keer flitsen (nieuwe zender) of 1 keer (reeds opgeslagen zender).	
4.	Om nog een toets van de zender op te slaan (of een nieuwe afstandsbediening), moet de procedure vanaf punt 1 herhaald worden.	

**LET OP - na 10 seconden van inactiviteit, verlaat de besturingseenheid de leermodus (het display toont  $\epsilon o u t$ ).**

## 6.3 - VERWIJDERING VAN EEN AFSTANDSBEDIENING

1.	Zorg ervoor niet in de menu's van programmering te zijn. Om deze te verlaten, kort op de toets "MENU" drukken, tot de status van de besturingseenheid getoond wordt.	
2.	Druk op de toets "UP" of de verborgen toets van een reeds geprogrammeerde zender en laat deze los. Op het display verschijnt de tekst $rAd$ en het knipperlicht gaat branden.	
3.	Druk binnen 10 seconden tegelijkertijd op toets 1 en de verborgen toets van de te verwijderen zender.	
4.	Als het gelukt is, verschijnt er op het display de tekst $\epsilon L r$ en zal het knipperlicht 4 keer flitsen.	
5.	Na 2 seconden toont het display de verwijderde geheugenplaats.	

**LET OP - na 10 seconden van inactiviteit, verlaat de besturingseenheid de leermodus (het display toont  $\epsilon o u t$ ).**

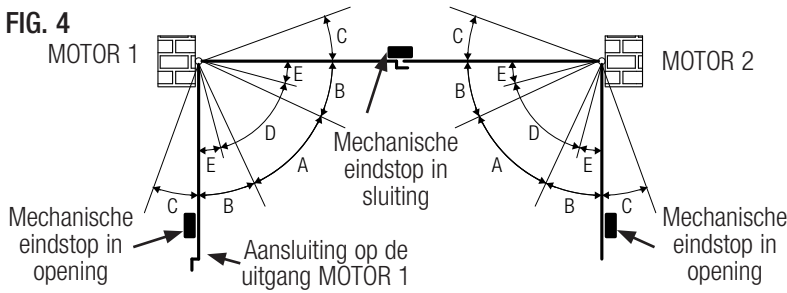
NLD

# 7 - PROGRAMMERING VAN DE SLAG

N.B. - alvorens over te gaan tot programmering moet er gecontroleerd worden via het geavanceerde menu *dE.F.* (hoofdstuk 9) of de geselecteerde motor juist is. Bij de eerste inschakeling is het nodig een leerprocedure uit te voeren om de lengte van de slag en van de vertragingen te meten. Na deze procedure is de installatie voltooid. Om de automatisering te personaliseren, handelen zoals beschreven in hoofdstuk 8.

**LET OP - Voor een correcte werking van de automatisering, is het absoluut essentieel dat er mechanische stoppers worden gebruikt bij opening en sluiting.**

FIG. 4

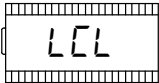
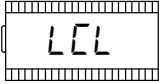


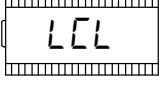


A = zone op normale snelheid.  
 B = zone op vertragingssnelheid.  
 C = overslagzone (beweging op vertragingssnelheid, indien vertraging ingeschakeld is).  
 D = interventiezone van de stroomsensor met inversie van beweging (detecteert het obstakel).  
 E = interventiezone van de stroomsensor met stop van de beweging en instelling van de bereikte positie als positie van volledige sluiting / opening (resync zone, zie parameter  $\overline{r}i$  .R.).

## 7.1 - VERGEMAKKELIJKTE PROGRAMMERING

1.	<p>Sluit op de uitgang van MOTOR 1 de vleugel aan die naar de eindpositie gaat en waar mogelijk een elektrisch slot op aangesloten is. MOTOR 1 wordt altijd als eerste geactiveerd bij opening, en als tweede bij sluiting. Controleer de instellingen en pas deze eventueel aan alvorens over te gaan tot programmering. De vertragingen zullen de in het menu ingestelde zijn met hetzelfde percentage zowel bij opening als bij sluiting (<math>L5' \neq P</math>). De vertraging van de tweede vleugel zal de in het menu ingestelde zijn (default: <math>dL5 = \bar{e}</math>).</p>	
2.	<p>Deblokkeer de automatisering, breng deze naar het midden van de slag en blokkeer de motoren opnieuw. Druk tegelijkertijd op de toets "UP" en op de toets "MENU" gedurende ten minste 5 seconden tot de volgende tekst verschijnt op het display <b>L0P</b>.</p>	
3.	<p>Als MOTOR 1 <u>NIET BEWEEGT</u> in openingsfase, druk dan op de toets "DOWN" om programmering te stoppen. Het display toont <b>L--</b>.</p>	
4.	<p>Druk op de toets "SS" om de procedure weer te hervatten: MOTOR 1 beweegt in opening op lage snelheid. Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS"</b>. In deze fase toont het display <b>L0P</b>.</p>	
5.	<p>Als MOTOR 2 <u>NIET BEWEEGT</u> in openingsfase, druk dan op de toets "DOWN" om programmering te stoppen. Het display toont <b>L--</b>.</p>	
6.	<p>Druk op de toets "SS" om de procedure weer te hervatten: MOTOR 2 beweegt in opening bij lage snelheid. Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS"</b>. In deze fase toont het display <b>L0P</b>.</p>	

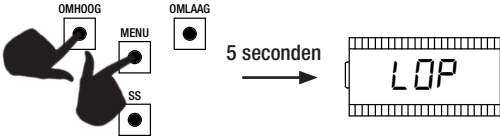
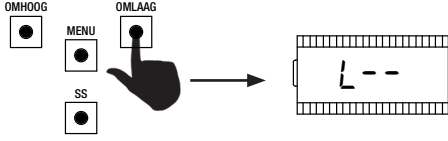
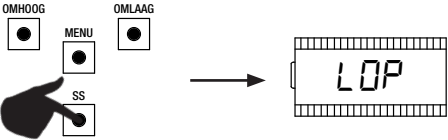
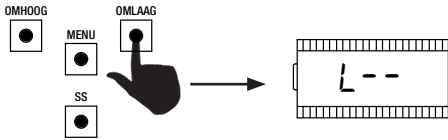
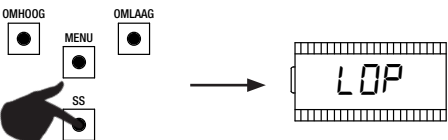
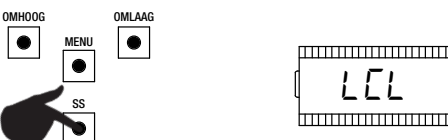
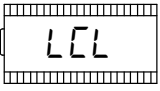
NLD

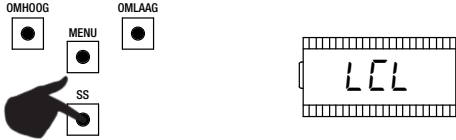
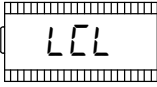
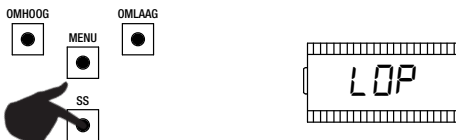

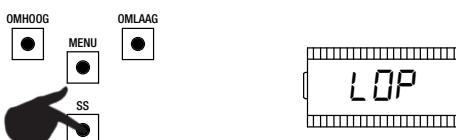

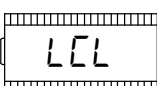
7.	MOTOR 2 beweegt automatisch in sluiting, op volle snelheid. Wanneer de mechanische eindstop van sluiting bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b> In deze fase toont het display LCL.	
8.	MOTOR 1 beweegt automatisch in sluiting, op volle snelheid. Wanneer de mechanische eindstop van sluiting bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b> In deze fase toont het display LCL.	
9.	MOTOR 1 beweegt automatisch in opening, op volle snelheid. Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b> In deze fase toont het display LOP.	
10.	MOTOR 2 beweegt automatisch in opening, op volle snelheid. Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b> In deze fase toont het display LOP.	
11.	De automatisering beweegt in sluiting met de vertraging tweede vleugel ingesteld in het menu dLY en met de vertragingen ingesteld in het menu LSi.	

**LET OP - in geval van interventie van een veiligheidsvoorziening, wordt de procedure gestopt en verschijnt op het display de tekst L--.**  
**Druk op de toets "SS" om weer te beginnen met programmering vanaf punt 4.**

N.B. - als de motoren niet automatisch stoppen tijdens programmering, moeten de waarden van gevoeligheid voor obstakels en/of van gevoeligheid voor obstakels bij vertraging vergroot worden (menu 5En en 5EL), raadpleeg paragraaf 8 en controleer dat de werking van de stroomsensor compatibel is met het gebruik als einde beweging (menu 5n.r.), zie paragraaf 9.

## 7.2 GEAVANCEERDE PROGRAMMERING

1.	<p><b>Sluit op de uitgang van MOTOR 1 de vleugel aan die naar de eindpositie gaat en waar mogelijk een elektrisch slot op aangesloten is. MOTOR 1 wordt altijd als eerste geactiveerd bij opening, en als tweede bij sluiting.</b>          Controleer de instellingen en pas deze eventueel aan alvorens over te gaan tot programmering.          Controleer dat het menu <math>L5I = P</math> ingesteld werd. De vertragingen moeten tijdens de leerprocedure worden ingesteld en de amplitudes in de twee richtingen zullen onafhankelijk zijn.          De vertraging van de tweede vleugel zal de in het menu ingestelde zijn (default: <math>dLY = \bar{2}</math>).</p>	
2.	<p>Deblokkeer de automatisering, breng deze naar het midden van de slag en blokkeer de motoren opnieuw.          Druk tegelijkertijd op de toets "UP" en op de toets "MENU" gedurende ten minste 5 seconden tot de volgende tekst verschijnt op het display <math>L\bar{O}P</math>.</p>	
3.	<p>Als MOTOR 1 <b>NIET BEWEEGT</b> in openingsfase, druk dan op de toets "DOWN" om programmering te stoppen. Het display toont <math>L--</math>.</p>	
4.	<p>Druk op de toets "SS" om de procedure weer te hervatten: MOTOR 1 beweegt in opening op lage snelheid.          Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>          In deze fase toont het display <math>L\bar{O}P</math>.</p>	
5.	<p>Als MOTOR 2 <b>NIET BEWEEGT</b> in openingsfase, druk dan op de toets "DOWN" om programmering te stoppen. Het display toont <math>L--</math>.</p>	
6.	<p>Druk op de toets "SS" om de procedure weer te hervatten: MOTOR 2 beweegt in opening bij lage snelheid.          Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>          In deze fase toont het display <math>L\bar{O}P</math>.</p>	
7.	<p>MOTOR 2 beweegt automatisch in sluiting, op volle snelheid.          Wanneer de automatisering de beginpositie van vertraging bereikt moet een commando stap voor stap (SS) gegeven worden.          In deze fase toont het display <math>L\bar{C}L</math>.</p>	
8.	<p>MOTOR 2 beweegt op lage snelheid.          Wanneer de mechanische eindstop van sluiting bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>          In deze fase toont het display <math>L\bar{C}L</math>.</p>	

9.	<p>MOTOR 1 beweegt automatisch in sluiting, op volle snelheid.  Wanneer de automatisering the beginpositie van vertraging bereikt moet een commando stap voor stap (SS) gegeven worden.  In deze fase toont het display <i>LCL</i>.</p>	
10.	<p>MOTOR 1 beweegt op lage snelheid.  Wanneer de mechanische eindstop van sluiting bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>  In deze fase toont het display <i>LCL</i>.</p>	
11.	<p>MOTOR 1 beweegt automatisch in opening, op volle snelheid.  Wanneer de automatisering the beginpositie van vertraging bereikt moet een commando stap voor stap (SS) gegeven worden.  In deze fase toont het display <i>LOP</i>.</p>	
12.	<p>MOTOR 1 beweegt op lage snelheid.  Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>  In deze fase toont het display <i>LOP</i>.</p>	
13.	<p>MOTOR 2 beweegt automatisch in opening, op volle snelheid.  Wanneer de automatisering de beginpositie van vertraging bereikt moet een commando stap voor stap (SS) gegeven worden.  In deze fase toont het display <i>LOP</i>.</p>	
14.	<p>MOTOR 2 beweegt op lage snelheid.  Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>  In deze fase toont het display <i>LOP</i>.</p>	
15.	<p>De automatisering beweegt in sluiting met de vertraging tweede vleugel ingesteld in het menu <i>dL 5</i> en met de ingestelde vertragingen.</p>	

**LET OP - in geval van interventie van een veiligheidsvoorziening, wordt de procedure gestopt en verschijnt op het display de tekst *L - -*.  
Druk op de toets "SS" om weer te beginnen met programmering vanaf punt 4.**

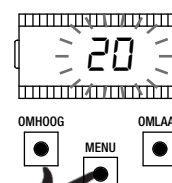
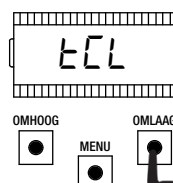
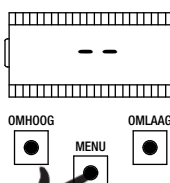
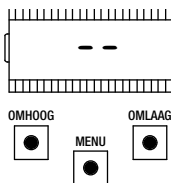
N.B. - als de motoren niet automatisch stoppen tijdens programmering, moeten de waarden van gevoeligheid voor obstakels en/of van gevoeligheid voor obstakels bij vertraging vergroot worden (menu *SEn* en *SEL*), raadpleeg paragraaf 8 en controleer dat de werking van de stroomsensor compatibel is met het gebruik als einde beweging (menu *Sn.1*), zie paragraaf 9.

## 8 - WIJZIGING PARAMETERS - BASISMENU

Het is mogelijk om toegang te krijgen tot een BASISMENU om de belangrijkste parameters van de besturingseenheid te wijzigen. Om toegang te krijgen tot het menu, als volgt te werk gaan.

**LET OP - na 2 minuten van inactiviteit verlaat de besturingseenheid automatisch het menu.**

Voorbeeld van navigatie en wijziging in het BASISMENU

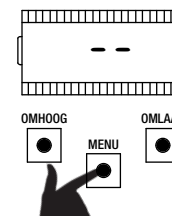
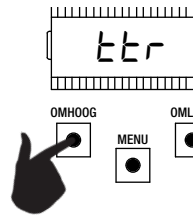
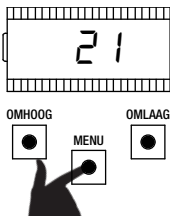
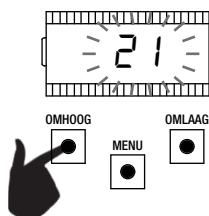


Zorg ervoor niet in de menu's van programmering te zijn (druk kort op de toets "MENU").

Om het basismenu binnen te gaan, op de toets "MENU" drukken en ten minste een seconde ingedrukt houden.

Om door de functies te bladeren, op de toetsen "UP" en "DOWN" drukken.

Om de parameter binnen te gaan, ten minste 1 seconde lang op de toets "MENU" drukken tot de waarde begint te knipperen.



Gebruik de toetsen "UP" en "DOWN" om de waarde te wijzigen.

Om op te slaan, op de toets "MENU" drukken en deze ten minste een seconde ingedrukt houden. Om te verlaten zonder op te slaan, kort op de toets "MENU" drukken.

Om door de functies te bladeren, op de toetsen "UP" en "DOWN" drukken.

Om te verlaten, kort op de toets "MENU" drukken.

	PARAMETERS	BESCHRIJVING	DEFAULT CUSTOM	MIN	MAX	EENHEID
1	ECL	Tijd automatische sluiting (0 = uitgeschakeld).	0	0	900	s
2	Etr	Tijd sluiting na doorgang (0 = uitgeschakeld).	0	0	30	s
3	SEn	Gevoeligheid voor obstakels op normale snelheid (0= uitgeschakeld).	50	0	100	%
4	SEL	Gevoeligheid voor obstakels op vertragingssnelheid (0 = uitgeschakeld).	70	0	100	%
5	SPn	Normale snelheid.	100	50	100	%
6	SPL	Vertragingssnelheid.	50	10	100	%
7	Sbs	Configuratie SS: 0 = normaal (OP-ST-CL-ST-OP-ST...) 1 = afgewisseld STOP (OP-ST-CL-OP-ST-CL...) 2 = afgewisseld (OP-CL-OP-CL...) 3 = condominium – timer. 4 = condominium met onmiddellijke sluiting.	0	0	4	
8	blt	Gedrag na stroomstoring: 0 = geen actie, de automatisering blijft stil. 1 = sluiting.	0	0	1	



	PARAMETERS	BESCHRIJVING	DEFAULT CUSTOM	MIN	MAX	EENHEID
9	<i>dLY</i>	Vertraging tweede vleugel.	2	0	300	s
10	<i>LSI</i>	Amplitude vertraging: P = gepersonaliseerd tijdens programmering. 0...100% = percentage van de slag.	15	0	100	%
11	<i>ASL</i>	Antislip / Extra tijd.	0	0	300	s
12	<i>nIT</i>	Aantal motoren: 1 = 1 motor. 2 = 2 motoren.	2	1	2	

N.B. - de met grijs aangegeven parameters hangen af van de geselecteerde motor. In de tabel zijn de gegevens van de motor CUSTOM vermeld. Voor meer informatie kan hoofdstuk 12 geraadpleegd worden.

#### 1. AUTOMATISCHE SLUITINGSTIJD *ELC*

Actief bij automatisering in stilstand in de positie van volledige opening, de automatisering sluit na *ELC* seconden. In deze fase toont het display - *ELC* met knipperend streepje, dat gedurende de laatste 10 seconden wordt vervangen met een aftelling. Een commando van opening of interventie van de fotocellen zorgt ervoor dat het tellen opnieuw start.

#### 2. SLUITINGSTIJD NA DOORGANG *ELF*

Als tijdens opening of tijdens de fase van volledige opening, de straal van de fotocellen geblokkeerd werd en vervolgens weer vrijkomt, zal de automatisering weer sluiten na *ELF* seconden te hebben gewacht, na de positie van volledig opening bereikt te hebben. In deze fase toont het display - *ELC* met knipperend streepje, dat gedurende de laatste 10 seconden wordt vervangen met een aftelling.

#### 3. GEVOELIGHEID VOOR OBSTAKELS OP NORMALE SNELHEID *SEN*

Stel de gevoeligheid voor obstakels zo af dat een correcte werking van de automatisering wordt verkregen, waarbij in geval van obstakel opgetreden moet worden maar tegelijkertijd beweging ook in slechte omstandigheden wordt gegarandeerd (bijv. winter, verharding van de motoren door slijtage, enz.). Het wordt aangeraden na afstelling van de parameter een volledige beweging van opening en sluiting uit te voeren alvorens interventie op obstakel te controleren. Lagere waarden komen overeen met een grotere stuwkracht op het obstakel.

Een interventie vanwege obstakel stopt de automatisering en keert de beweging kort om.

#### 4. GEVOELIGHEID VOOR OBSTAKELS OP VERTRAGINGSSNELHEID *SEL*

Stel de gevoeligheid voor obstakels in de zones van vertraging zo af dat een correcte werking van de automatisering wordt verkregen, waarbij in geval van obstakel opgetreden moet worden maar tegelijkertijd beweging ook in slechte omstandigheden wordt gegarandeerd (bijv. winter, verharding van de motoren door slijtage, enz.). Het wordt aangeraden na afstelling van de parameter een volledige beweging van opening en sluiting uit te voeren alvorens interventie op obstakel te controleren.

Lagere waarden komen overeen met een grotere stuwkracht op het obstakel.

Een interventie vanwege obstakel stopt de automatisering en keert de beweging kort om.

#### 5. NORMALE SNELHEID *SPN*

Stel de normale snelheid zo af dat een correcte werking van de automatisering wordt gegarandeerd. Het is mogelijk om het snelheidspercentage af te stellen van een minimum van 50% tot een maximum van 100%.

**LET OP - na deze parameter te hebben gewijzigd is het nodig een nieuwe programmering van de slagen uit te voeren.**

#### 6. VERTRAGINGSSNELHEID *SPL*

Stel de vertragingssnelheid zo af dat een correcte werking van de automatisering wordt gegarandeerd. Het is mogelijk om het snelheidspercentage af te stellen van een minimum van 10% tot een maximum van 100% van de normale snelheid *SPN*.

**LET OP - na deze parameter te hebben gewijzigd is het nodig een nieuwe programmering van de slagen uit te voeren.**

#### 7. CONFIGURATIE STAP VOOR STAP (SS) *SbS*

Er kunnen 5 werkingsmodi worden ingesteld voor het commando SS:

- *SbS* = 0 normaal (OP-ST-CL-ST-OP-ST-CL-...)  
Typische werking Step by Step. Tijdens de beweging leidt een druk op SS tot het stoppen van de automatisering.
- *SbS* = 1 afgewisseld STOP (OP-ST-CL-OP-ST-CL-...)  
Afgewisselde werking met STOP in openingsfase. Tijdens de beweging in de openingsfase, leidt een druk op SS tot het stoppen van de automatisering.
- *SbS* = 2 afgewisseld (OP-CL-OP-CL-...)  
De gebruiker kan de automatisering niet stoppen met het commando SS.  
Door het commando SS te geven, wordt de richting direct omgekeerd.
- *SbS* = 3 condominium – timer.  
Het commando SS, indien aanwezig, bedient uitsluitend de volledige opening van de automatisering. Als het commando aanhoudt met automatisering open, zal er gewacht worden tot deze weer vrijgegeven wordt alvorens te beginnen met de eventuele tijdsturing voor automatische sluiting (indien actief), door in deze fase nogmaals te drukken op een commando voor Stap voor Stap en deze weer vrij te geven, zal de timer voor automatische sluiting weer starten.
- *SbS* = 4 condominium met onmiddellijke sluiting.  
Zoals condominium met timer (voorgaande punt) maar met de mogelijkheid om handmatig te sluiten met een commando stap voor stap.

#### 8. GEDRAG NA STROOMSTORING *bLE*

Bij het herstarten van de kaart, nadat de stroom weggeweest is (stroomstoring), wordt het gedrag van de kaart bepaald door de parameter *bLE*:

- *bLE* = 0 geen actie – bij de herstart zal de automatisering in stilstand blijven tot er een commando van de gebruiker wordt ontvangen. De eerste beweging is in opening.
- *bLE* = 1 sluiting – de net herstarte stuurkast, geeft zelfstandig opdracht tot sluiting op lage snelheid.

## 9. VERTRAGING TWEDE VLEUGEL $dL4$

Deze instelling maakt het mogelijk om de verschuiving tussen de vleugels te bepalen om te voorkomen dat ze tijdens beweging overlappen.

## 10. AMPLITUDE VERTRAGING $L5i$

Met deze parameter kan de amplitude van de vertragingen en eventueel hun uitsluiting ( $L5i = 0$ ) worden ingesteld. Indien men wenst preciezere vertragingen of verschillende voor iedere richting/vleugel te hebben, is het mogelijk om de parameter  $L5i$  op  $P$  (gepersonaliseerd) in te stellen en programmering slag in te stellen waarbij de gewenste beginpunten vertraging aangegeven worden.

## 11. ANTISLIP / EXTRA TIJD $R5L$

Parameter om eventuele slip van de motor te compenseren, er worden  $R5L$  seconden toegevoegd aan de bewegingstijden om zich te verzekeren van volledige beweging van de automatisering onder alle omstandigheden.

## 12. AANTAL MOTOREN $n\bar{i}t$

Parameter om het aantal motoren in te stellen, de handelingen voor lering en de werkingsmodus worden aangepast op basis van de waarde van deze parameter.

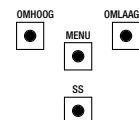
# 9 - WIJZIGING PARAMETERS - GEAVANCEERD MENU

Dit menu maakt een meer gedetailleerde aanpassing van een aantal parameters mogelijk.

Druk op de toets "MENU" en houd deze gedurende ten minste 5 seconden ingedrukt.

Om de parameters te wijzigen, handelen zoals aangegeven voor het basismenu.

**LET OP - na 2 minuten van inactiviteit verlaat de besturingseenheid automatisch het menu.**



	PARAMETERS	BESCHRIJVING	DEFAULT CUSTOM	MIN	MAX	EENHEID
1	$S\bar{n}\bar{i}$	Werking stroomsensor: 0 = volledig uitgeschakeld. 1 = volledig (einde beweging + obstakel). 2 = alleen obstakel op een willekeurig punt van de slag. 3 = alleen einde beweging op een willekeurig punt van de slag.	1	0	3	
2	$\bar{i}i.A$	Amplitude resync zone.	60	0	100	
3	$S\bar{i}.t$	Reactietijd stroomsensor.	2	1	10	x 100ms
4	$S\bar{d}.t$	Uitschakeltijd stroomsensor bij start.	15	0	30	x 100ms
5	$U\bar{r}.A$	Duur opgang van versnelling: 0..20 = Duur opgang. $55r$ = enkele stap op 50% van de normale snelheid. $85r$ = enkele stap op 100% van de normale snelheid.	10	0	20	x 35ms
6	$d\bar{r}.A$	Duur opgang van vertraging.	10	0	20	x 35ms
7	$S\bar{P}.h$	Gedrag PH1 startend vanaf gesloten: 0 = Controle PH1. 1 = de automatisering start ook met PH1 bezet.	1	0	1	
8	$P\bar{h}.2$	Gedrag PH2: 0 = ingeschakeld zowel bij opening als sluiting. 1 = ingeschakeld alleen bij opening.	0	0	1	
9	$t\bar{P}.h$	Test fotocellen: 0 = uitgeschakeld. 1 = ingeschakeld PH1. 2 = ingeschakeld PH2. 3 = ingeschakeld PH1 en PH2.	0	0	3	
10	$E\bar{d}\bar{i}$	Soort veiligheidslijst: 0 = contact (NC). 1 = resistief (8k2).	0	0	1	
11	$i\bar{E}.d$	Werking veiligheidslijst: 0 = werkt alleen in sluiting met inversie van beweging. 1 = stopt de automatisering (zowel opening als sluiting) en bevrijdt het obstakel (korte inversie).	0	0	1	
12	$t\bar{E}.d$	Test veiligheidslijst: 0 = uitgeschakeld. 1 = ingeschakeld.	0	0	1	
13	$L\bar{P}.o$	Gedeeltelijke opening.	30	0	100	%

	PARAMETERS	BESCHRIJVING	DEFAULT CUSTOM	MIN	MAX	EENHEID
14	<i>tP.C.</i>	Automatische sluitingstijd vanuit gedeeltelijke opening (0 = uitgeschakeld).	0	0	900	s
15	<i>FP.r.</i>	Configuratie uitgang knipperlicht: 0 = vast. 1 = knipperend.	1	0	1	
16	<i>tP.r.</i>	Tijd voorflitsen (0 = uitgeschakeld).	0	0	10	s
17	<i>FC.y.</i>	Configuratie comfortverlichting: 0 = aan einde manoeuvre ingeschakeld voor <i>tC.y.</i> seconden. 1 = aan als automatisering niet gesloten + duur <i>tC.y.</i> 2 = aan als timer comfortverlichting ( <i>tC.y.</i> ) niet verlopen. 3 = verklikkerlicht automatisering open on/off. 4 = verklikkerlicht automatisering open proportioneel knipperen.	0	0	4	
18	<i>tC.y.</i>	Tijdsduur comfortverlichting.	180	0	900	s
19	<i>dE.A.</i>	Dodeman-modus: 0 = uitgeschakeld. 1 = ingeschakeld.	0	0	1	
20	<i>SE.r.</i>	Drempel cycli verzoek om assistentie. Als de ingestelde drempel bereikt wordt zullen de volgende cycli uitgevoerd worden met snel knipperen (alleen als <i>FP.r.</i> actief is). 0 = uitgeschakeld.	0	0	100	x 1000 cycli
21	<i>SE.F.</i>	Inschakeling continu knipperen voor verzoek om assistentie (functie uitgevoerd alleen met gesloten automatisering): 0 = uitgeschakeld. 1 = ingeschakeld.	0	0	1	
22	<i>HA.o.</i>	Drukstoot bij opening (0 = uitgeschakeld).	0	0	100	x 100ms
23	<i>HA.c.</i>	Drukstoot bij sluiting (0 = uitgeschakeld).	0	0	100	x 100ms
24	<i>EL.n.</i>	Gebruikswijze elektrisch slot: 0 = uitgeschakeld of niet geïnstalleerd. 1 = ingeschakeld zonder activering vooraf. 2 = ingeschakeld met activering vooraf. 3 = ingeschakeld en geconfigureerd als magnetische sluiting.	0	0	3	
25	<i>rl.n.</i>	Gebruikswijze uitgang R1 (plug-in): 0 = uitgang niet gebruikt. 1 = elektrisch slot (replica van de uitgang op kaart). 2 = comfortverlichting (replica van de uitgang op kaart).	0	0	1	
26	<i>nP.r.</i>	Druk motor in sluiting, functie windbescherming.	0	0	480	min
27	<i>n.r.E.</i>	Mechanische ontspanningsfunctie motoren.	0	0	10	x 50ms
28	<i>EC.o.</i>	ECOMODE functie (0 = uitgeschakeld).	0	0	1	
29	<i>SF.t.</i>	Functie LANGZAME STOP (0 = uitgeschakeld).	10	0	20	x 100ms
30	<i>dE.F.</i>	Standaardwaarden herstellen op basis van type motor: 0 = CUSTOM. 1 = XTILUS. 2 = INT VS. 3 = MINIART. 4 = KINEO 400. 5 = HYPER.	0	0	5	
31	<i>tr.S.</i>	Weergave geheugenplaats enkele zender.				
32	<i>tr.C.</i>	Verwijdering enkele zender.				
33	<i>tr.F.</i>	Verwijdering van alle zenders. Verkrijg toegang om de parameter te wijzigen en houd dan de toets "MENU" ingedrukt, er zal een aftelling verschijnen die eindigt met de tekst <i>don.</i>				
34	<i>Sl.d.</i>	Eerste koppeling tussen Bluetooth en besturingseenheid.				

N.B. - de met grijs aangegeven parameters hangen af van de geselecteerde motor. In de tabel zijn de gegevens van de motor CUSTOM vermeld. Voor meer informatie kan hoofdstuk 12 geraadpleegd worden.

#### 1. WERKING SENSOR *Sn.n.*

Er zijn 4 mogelijke werkingen voor de stroomsensor die de motor in stilstand detecteert:

NLD

- $S_{n,i} = 0$  de sensor is uitgeschakeld.
- $S_{n,i} = 1$  volledige werking: interventie voor obstakel in het centrale gedeelte van de slag en interventie voor einde beweging in resync zone (zie parameter  $i_i .R.$ ).
- $S_{n,i} = 2$  de sensor reageert alleen op obstakels, onafhankelijk van de positie.
- $S_{n,i} = 3$  de sensor reageert alleen op einde beweging, onafhankelijk van de positie.

## 2. AMPLITUDE RESYNC ZONE $i_i .R.$

Met deze parameter kan de amplitude van de resync zone worden bepaald en eventueel ook uitsluiting ervan ( $i_i .R. = 0$ ). In deze zone stopt de beweging bij reactie van de stroomsensor en wordt de bereikte positie ingesteld als positie van volledige sluiting / opening. De waarde 100 komt overeen met 25% van de totale slag van de motor.

## 3. REACTIETIJD SENSOR $S_i .t.$

Tijd waarna de sensor motor in stilstand (stroomsensor) reageert in aanwezigheid van een obstakel.

## 4. UITSCHAKELTIJD BIJ START $S_d .t.$

Tijd gedurende welke de stroomsensor uitgeschakeld is bij start van de motor.

## 5. OPGANG VAN VERSNELLING $U_r .R.$

Deze parameter maakt het mogelijk om de duur van de opgang van de versnelling gedurende de start van de motor in te stellen. Hoe groter de waarde, des te langer de opgang. Met  $U_r .R. = 0$ , de opgangen worden uitgeschakeld en de motor start direct op normale snelheid of op vertragingssnelheid, op basis van de positie van de slag.

Naast de numerieke waarden zijn er 2 andere mogelijkheden:

- $55.r.$  - de motor start op 50% van de normale snelheid voor 0,6 seconden.
- $H5.r.$  - de motor start op 100% van de kruissnelheid voor 0,6 seconden.

## 6. OPGANG VAN VERTRAGING $d_r .R.$

Deze parameter maakt het mogelijk om de duur van de opgang van vertraging in te stellen van de normale snelheid naar de vertragingssnelheid. Hoe groter de waarde, des te langer de opgang.

## 7. GEDRAG PH1 ALS GESLOTEN $SP.h.$

De fotocel voor sluiting heeft de volgende werking:

- Sluiting: onmiddellijke omkering van beweging.
- Opening vanaf een tussenpunt: geen interventie.
- Opening vanaf volledig dicht:
  - $SP.h. = 0$  de automatisering start niet als PH1 bezet is.
  - $SP.h. = 1$  de automatisering start ook als 1PH1 bezet is.

## 8. GEDRAG PH2 $Ph.z.$

De fotocel voor opening heeft de volgende werking:

- Opening: stopt de motor van de automatisering en wacht tot de straal bevrijd wordt, vervolgens hervat deze de opening.
- Sluiten:
  - $Ph.z. = 0$  stopt de automatisering en wacht tot de straal bevrijd wordt, vervolgens hervat deze de opening.
  - $Ph.z. = 1$  geen interventie.

## 9. TEST FOTOCELLEN $tP.h.$

Door deze functie in te schakelen wordt er een functionele inspectie van de fotocellen uitgevoerd vóór iedere beweging die begint met automatisering in stilstand. Deze wordt niet uitgevoerd in geval van snelle omkeringen van bewegingsrichting. Raadpleeg paragraaf 4.1 voor de juiste verbinding van de fotocellen.

## 10. SOORT VEILIGHEIDSLIJST $Ed.i.$

Er zijn twee soorten die geselecteerd kunnen worden:

- $Ed.i. = 0$  mechanisch met normaal gesloten contact.
- $Ed.i. = 1$  resistieve veiligheidslijst 8,2K.

## 11. WERKWIJZE VEILIGHEIDSLIJST $iE.d.$

Om installatie van de veiligheidslijsten mogelijk te maken aan beide bewegingszijden van de automatisering, zijn er twee mogelijkheden:

- $iE.d. = 0$  alleen bij sluiting met totale omkering van beweging.
- $iE.d. = 1$  in beide bewegingsrichtingen met stop en korte omkering voor bevrijding obstakel.

## 12. TEST VEILIGHEIDSLIJST $tE.d.$

Door deze functie in te schakelen wordt de functionele controle van de veiligheidslijst verkregen. Dit is handig indien er een veiligheidslijst is geïnstalleerd met elektronisch testcircuit (bijv. veiligheidslijst radio R.CO.O). Voor de juiste functionering, moet het testcontact van de veiligheidslijst aangesloten worden op de voeding van de zender van de fotocellen (paragraaf 4.1) en de test ingeschakeld worden met logisch laag niveau 0Vdc (voor compatibiliteit moet de handleiding van de veiligheidslijst geraadpleegd worden).

## 13. GEDEELTELIJKE OPENING $L.P.o.$

De gedeeltelijke opening is een beweging die alleen ingeschakeld kan worden met een volledig gesloten automatisering. De parameter stelt de opening in als percentage van de totale slag.

## 14. AUTOMATISCHE SLUITINGSTIJD NA GEDEELTELIJKE OPENING $tP.z.$

Actief bij automatisering stil in de positie van gedeeltelijke opening, de automatisering sluit na  $tP.z.$  tijd te hebben gewacht, in deze fase toont het display  $-t.z.$  met knipperend streepje, dat gedurende de laatste 10 seconden wordt vervangen met een aftelling.

## 15. CONFIGURATIE UITGANG KNIPPERLICHT $FP.r.$

Er kunnen twee modi voor de uitgang knipperlicht geselecteerd worden:

- $FP.r. = 0$  de uitgang blijft vast. Het zal nodig zijn een knipperlicht te gebruiken met zelfknippercircuit (B.RO LIGHT 24 Vac).
- $FP.r. = 1$  uitgang knipperlicht. Het zal nodig zijn om een knipperlicht aan te sluiten met vast licht (B.RO LIGHT FIX 24 Vac).

## 16. TIJD VOORFLITSEN $tP.r.$

Flitsen voorafgaand aan de beweging, uitgevoerd in beide richtingen, waarvan de duur bepaald wordt door de parameter  $tP.r.$

## 17. CONFIGURATIE COMFORTVERLICHTING $FC.y.$

Er zijn verschillende instellingsmogelijkheden voor de uitgang comfortverlichting:

- $FC.Y = 0$  het licht schakelt uit na een manoeuvre na  $EC.Y$  te hebben gewacht.
- $FC.Y = 1$  het licht schakelt alleen uit als de automatisering gesloten is en na de ingestelde  $EC.Y$  tijd te hebben gewacht.
- $FC.Y = 2$  aan tot de ingestelde  $EC.Y$ . Verlopen is, onafhankelijk van de status van de automatisering (het licht zou kunnen uitschakelen vóór het einde van de beweging).
- $FC.Y = 3$  verlikkerlicht automatisering open - het licht schakelt uit zodra de positie van volledige sluiting bereikt wordt.
- $FC.Y = 4$  verlikkerlicht automatisering open met flitsen proportioneel met de status van de automatisering:
  - **Opening:** langzaam flitsen.
  - **Sluiting:** snel flitsen.
  - **Open:** aan.
  - **Dicht:** uit.
  - **Stil:** 2flash + lange pauze + 2flash + lange pauze + ...

#### 18. TIJD COMFORTVERLICHTING $EC.Y$ .

Activeringstijd van de comfortverlichting.

#### 19. DODEMAN-MODUS $dE.R$ .

In DODEMAN-modus, beweegt de automatisering zolang als het commando gegeven wordt; zodra deze vrijgegeven wordt, gaat het over naar stop. De actieve commando's zijn OPEN en CLOSE. SS en PED zijn niet actief. In dodeman-modus zijn alle automatische handelingen uitgeschakeld, waaronder korte of totale inversie. Alle veiligheidsvoorzieningen zijn uitgeschakeld m.u.v. STOP.

#### 20. DREMPEL CYCLI VERZOEK OM ASSISTENTIE $SE.r$ .

Het is mogelijk om in het menu het aantal cycli in te stellen vóór het verzoek om assistentie. Het verzoek wordt gesignaleerd door de vervanging van het normale functionele knipperen met snel knipperen gedurende de bewegingen (alleen als  $FP.r = 1$ ).

#### 21. FLITSEN VOOR VERZOEK OM ASSISTENTIE $SE.F$ .

Inschakeling van deze functie brengt met zich mee dat het knipperlicht blijft knipperen met gesloten automatisering als verzoek om assistentie.

#### 22. DRUKSTOOT BIJ OPENING $HR.D$ .

Deze functie is verbonden aan het gebruik van het elektrisch slot dat geactiveerd moet worden in het men  $EL.r$ . Dit bestaat in het kort drukken tegen de mechanische eindstop van sluiting, om ervoor te zorgen dat deze ontkoppeld wordt, vanuit gesloten poort. In het menu is het mogelijk om de duur van de druk op de mechanische eindstop te bepalen met een minimum van 0.1s tot een maximum van 10s.

#### 23. DRUKSTOOT BIJ SLUITING $HR.E$ .

Deze functie is verbonden aan het gebruik van het elektrisch slot dat geactiveerd moet worden in het men  $EL.r$ . Nadat de poort de mechanische eindstop van sluiting bereikt heeft, wordt er een druk uitgevoerd op de mechanische stop. In het menu is het mogelijk om de duur van de druk op de mechanische eindstop te bepalen met een minimum van 0.1s tot een maximum van 10s.

#### 24. GEBRUIKSWIJZE ELEKTRISCH SLOT $EL.r$ .

Deze parameter maakt het mogelijk om de werking van de uitgang ELECTRICAL LOCK te selecteren:

- $EL.r = 0$  elektrisch slot uitgeschakeld of niet geïnstalleerd.
  - $EL.r = 1$  elektrisch slot wordt tegelijk met motoren ingeschakeld.
  - $EL.r = 2$  elektrisch slot wordt 1,5 seconden vóór de motoren ingeschakeld.
  - $EL.r = 3$  magnetisch elektrisch slot: de vergrendeling wordt uitsluitend met automatisering in volledig gesloten positie ingeschakeld. Bij het commando van opening, wordt de vergrendeling uitgeschakeld. Tijdens de functie "druk motor in sluiting" wordt de vergrendeling uitgeschakeld.
- LET OP - met het magnetisch elektrisch slot is het gebruik van de R1 kaart absoluut noodzakelijk.**

#### 25. GEBRUIKSWIJZE R1 KAART $r1.r$ .

Deze parameter maakt het mogelijk om de werking van de R1 kaart (optioneel) te selecteren:

- $r1.r = 0$  de uitgang is uitgeschakeld.
- $r1.r = 1$  elektrisch slot: het NO contact (spanningsloos) van de R1 kaart heeft dezelfde werking als de uitgang ELECTRICAL LOCK.
- $r1.r = 2$  comfortverlichting: het NO contact (spanningsloos) van de R1 kaart heeft dezelfde functie als de uitgang OPEN GATE LIGHT.

#### 26. DRUK MOTOR IN SLUITING, FUNCTIE WINDBESCHERMING $\overline{IP.r}$ .

Functie voor het behoud van de druk van de hydraulische motoren, uitsluitend uitgevoerd met gesloten automatisering. De besturingseenheid activeert de motoren gedurende een minuut iedere  $\overline{IP.r}$  minuten om de druk op de mechanische stoppers te behouden (bijvoorbeeld om wind te compenseren).

#### 27. MECHANISCHE ONTSPANNING $\overline{ir.E}$ .

Mechanische ontspanningsfunctie motoren: dit is handig in motoren waarin de deblokering voor handmatige bewegingen geblokkeerd kan blijven vanwege de druk van de motor op de mechanische eindstop. Bij het bereiken van de eindstop, in opening of sluiting, zal de motor een korte inversie doen van  $\overline{ir.E} \times 50ms$ .

N.B. - met functie  $\overline{IP.r}$  actief (druk motoren in sluiting), wordt de mechanische ontspanning alleen gedaan bij de eerste positionering op de eindstop.

#### 28. ECOMODE FUNCTIE $EC.D$ .

Met deze parameter kan de ECOMODE functie ingeschakeld worden. Zie hoofdstuk 10.

#### 29. FUNCTIE LANGZAME STOP $SF.E$ .

Met de SFT-parameter is het mogelijk om de hek of poortaanrijving op een langzame manier te stoppen. Dit gedrag vindt plaats op alle stap-voor-stap- en stopopdrachten. SFT bepaalt een langzame stop.

#### 30. HERSTELLEN VAN DE STANDAARDWAARDEN $dE.F$ .

Via  $dE.F$  kunnen de fabrieksinstellingen opnieuw ingesteld worden. De reset heeft betrekking op alle parameters van het basismenu en van het geavanceerd menu maar beïnvloedt de amplitude van de geprogrammeerde slagen niet.

Resetten moet gedaan worden via het onderdeel  $dE.F$  en vervolgens bevestigd worden door de toets "MENU" ingedrukt te houden. Houd deze ingedrukt tot op het display een getal verschijnt (bijvoorbeeld 0) en laat de toets los.

Selecteer de gebruikte motor met de toetsen "UP" en "DOWN":

- 0: CUSTOM
- 1: XTILUS
- 2: INT VS
- 3: MINIART



- 4: KINEO 400
- 5: HYPER

Houd de toets "MENU" ingedrukt tot het getal begint te knippen en laat dan de toets los. Druk op de toets "MENU" en houd deze ingedrukt, er begint een aftelling  $d80, d79, \dots, d0$  waarna de reset voltooid is en op het display verschijnt de tekst  $d0r$ .

N.B. - om het type van de eerder geselecteerde motor te kennen, ga naar het onderdeel van menu  $dE.F.$ : het nummer van de geselecteerde motor wordt afwisselend getoond. Als er parameters zijn gewijzigd die afhangen van de motor (hoofdstuk 12) verschijnt ook de letter  $c$  (bijvoorbeeld  $c 1$ ).

### 31. WEERGAVE GEHEUGENPLAATS ENKELE ZENDER $Er.S$ .

Via  $Er.S$  is het mogelijk de geheugenplaats te tonen waar een zender opgeslagen werd.

Om de functie uit te voeren, ga dan naar  $Er.S$  en bevestig door lang te drukken op "MENU". Houd de knop ingedrukt tot op het display de tekst  $SEE$  verschijnt en laat de toets los.

Druk nu op een knop van de opgeslagen zender (dit activeert geen enkel commando). Het display toont:

- de geheugenplaats gedurende 2 seconden, als deze opgeslagen was;
- de tekst  $noE$  gedurende 2 seconden, als deze niet opgeslagen was.

Na verloop van deze 2 seconden, keert het display terug naar het scherm  $SEE$  en zal het mogelijk zijn om de functie met een andere zender uit te voeren.

Om de functie te verlaten, op de toets "MENU" drukken, anders zal na 15 seconden zonder transmissies de besturingseenheid de functie verlaten en het display toont de tekst  $Er.Ut$ .

### 32. VERWIJDERING ENKELE ZENDER $Er.C$ .

Via  $Er.C$  is het mogelijk een enkele opgeslagen zender te verwijderen.

Deze functie kan via  $Er.C$  uitgevoerd worden, bevestig dan door de toets "MENU" lang ingedrukt te houden. Houd deze ingedrukt tot op het display de waarde  $0$  verschijnt, dan de toets vrijgeven. Selecteer de positie van de zender in het geheugen. Druk op de toets "MENU" en houd deze ingedrukt tot op het display  $ELr$  verschijnt, laat dan de toets los.

Om de functie te verlaten, kort op de toets "MENU" drukken. Als op het display de tekst  $Err$  verschijnt, zijn er problemen met het geheugen (bijvoorbeeld lege plaats of ontkoppeld geheugen).

### 33. RESET GEHEUGEN AFSTANDSBEDIENINGEN $Er.F$ .

Via  $Er.F$  van het menu is het mogelijk alle geprogrammeerde zenders te verwijderen.

Om de reset uit te voeren, ga dan naar  $Er.F$  en bevestig door de toets "MENU" lang ingedrukt te houden. Houd deze ingedrukt tot op het display de waarde  $0$  verschijnt, dan de toets vrijgeven. Druk opnieuw op de toets "MENU" en houd deze ingedrukt; nu zal een aftelling starten  $d80, d79, \dots, d0$  waarna de reset voltooid is en op het display verschijnt  $d0r$ .

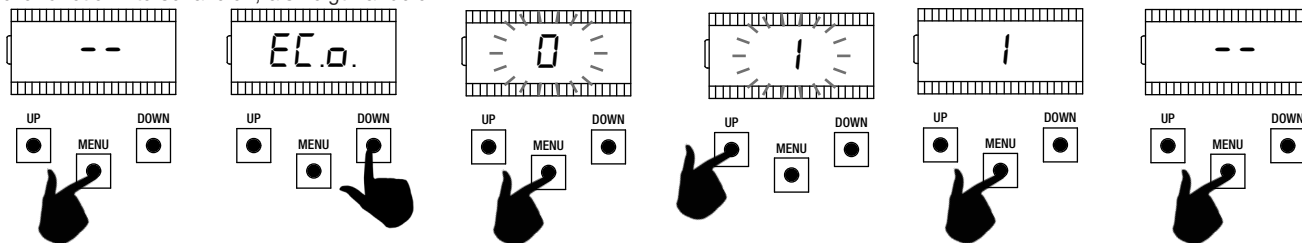
### 34. BLUETOOTH $Si.d$ .

Onderdeel van het menu dat nodig is voor de eerste koppeling tussen een Android-apparaat en de besturingseenheid. Raadpleeg de gids van de applicatie voor de verbingsprocedure.

## 10 - ECOMODE

De functie ECOMODE maakt het mogelijk om de duur van de batterijen te verlengen in geval er geen netstroom is.

Om deze functie in te schakelen, als volgt handelen:



Zorg ervoor niet in de menu's van programmering te zijn (druk kort op de toets "MENU"). Om het menu te betreden, op de toets "MENU" drukken en minsten 5 seconden ingedrukt houden.

Om door de functies te bladeren, op de toetsen "UP" en "DOWN" drukken. Selecteer  $Ec.d$ .

Om de parameter binnen te gaan, ten minste 1 seconde lang op de toets "MENU" drukken tot de waarde begint te knippen.

Gebruik de toetsen "UP" en "DOWN" om de waarde te wijzigen.

Om op te slaan, op de toets "MENU" drukken en deze ten minste een seconde ingedrukt houden.

Om te verlaten, kort op de toets "MENU" drukken.

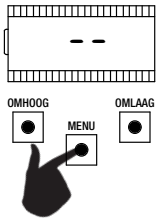
Tijdens werking op batterij, met ECOMODE actief, beweegt de besturingseenheid de motor op lage snelheid (50% van de nominale snelheid) en alle accessoires, m.u.v. het elektrisch slot, zijn uit.

**LET OP - in deze toestand zijn de veiligheidsvoorzieningen NIET ACTIEF. Voor een grotere veiligheid, wordt het aangeraden de automatisering in het zicht te bewegen.**

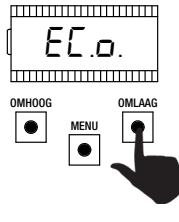
Als tijdens de werking op batterij, de netstroom weer terugkeert, zal na 5 seconden (tijd voor inschakeling accessoires), de motor terugkeren naar normale snelheid en worden de veiligheidsvoorzieningen opnieuw gecontroleerd.

# 11 - PROGRAMMERING VAN DE SLAG - ENKELE MOTOR

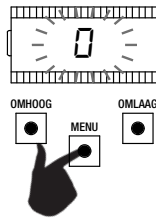
Selecteer de werking met een motor:



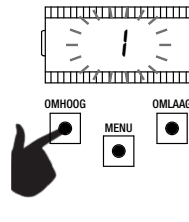
Zorg ervoor niet in de menu's van programmering te zijn (druk kort op de toets "MENU"). Om het menu te betreden, op de toets "MENU" drukken en minstens 1 seconde ingedrukt houden.



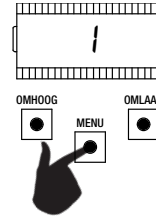
Om door de functies te bladeren, op de toetsen "UP" en "DOWN" drukken. Selecteer niet.



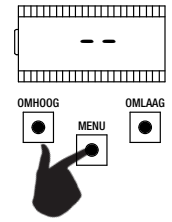
Om de parameter binnen te gaan, ten minste 1 seconde lang op de toets "MENU" drukken tot de waarde begint te knipperen.



Gebruik de toetsen "UP" en "DOWN" om de waarde te wijzigen.



Om op te slaan, op de toets "MENU" drukken en deze ten minste een seconde ingedrukt houden.



Om te verlaten, kort op de toets "MENU" drukken.

**LET OP - Voor een correcte werking van de automatisering, is het absoluut essentieel dat er mechanische stoppers worden gebruikt bij opening en sluiting.**

## 11.1 - VERGEMAKKELIJKTE PROGRAMMERING - ENKELE MOTOR

1.	<p><b>Sluit de automatisering aan op de uitgang MOTOR 1 en controleer dat niet = 1.</b>                  Controleer de instellingen en pas deze eventueel aan alvorens over te gaan tot programmering.                  De vertragingen zullen de in het menu ingestelde zijn met hetzelfde percentage zowel bij opening als bij sluiting (<math>L51 \neq P</math>).</p>	
2.	<p>Deblokkeer de automatisering, breng deze naar het midden van de slag en blokkeer de motor opnieuw.                  Druk tegelijkertijd op de toets "UP" en op de toets "MENU" gedurende ten minste 5 seconden tot de volgende tekst verschijnt op het display <b>LOP</b>.</p>	
3.	<p>Als de automatisering <u>NIET BEWEEGT</u> in opening, druk dan op de toets "DOWN" op programmering te stoppen. Het display toont <b>L--</b>.</p>	
4.	<p>Druk op "SS" om de procedure te hervatten: de automatisering beweegt in opening op lage snelheid.                  Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>                  In deze fase toont het display <b>LOP</b>.</p>	
5.	<p>De automatisering beweegt automatisch in sluiting op volle snelheid.                  Wanneer de mechanische eindstop van sluiting bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>                  In deze fase toont het display <b>LCL</b>.</p>	
6.	<p>De automatisering beweegt automatisch in opening op volle snelheid.                  Wanneer de mechanische eindstop van sluiting bereikt is, stopt de motor automatisch.  <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b>                  In deze fase toont het display <b>LOP</b>.</p>	
7.	<p>De automatisering beweegt automatisch in sluiting met de vertragingen ingesteld in het menu <b>L51</b>.</p>	

NLD



**LET OP - in geval van interventie van een veiligheidsvoorziening, wordt de procedure gestopt en verschijnt op het display de tekst L -- .  
Druk op de toets "SS" om weer te beginnen met programmering vanaf punt 4.**

N.B. - als de motoren niet automatisch stoppen tijdens programmering, moeten de waarden van gevoeligheid voor obstakels en/of van gevoeligheid voor obstakels bij vertraging vergroot worden (menu  $SE_n$  en  $SEL$ ), raadpleeg paragraaf 8 en controleer dat de werking van de stroomsensor compatibel is met het gebruik als einde beweging (menu  $Sn.\bar{i}$ ), zie paragraaf 9.

## 11.2 - GEAVANCEERDE PROGRAMMERING - ENKELE MOTOR

1.	<p><b>Sluit de vleugel aan op de uitgang MOTOR 1 en controleer dat <math>n\bar{i}t = 1</math>.</b> Controleer de instellingen en pas deze eventueel aan alvorens over te gaan tot programmering. Controleer dat in het menu <math>L5i = P</math>. De vertragingen moeten tijdens de procedure van programmering ingesteld worden en de amplitudes in de twee richtingen zullen onafhankelijk zijn.</p>	
2.	<p>Deblokkeer de automatisering, breng deze naar het midden van de slag en blokkeer de motor opnieuw. Druk tegelijkertijd op de toets "UP" en op de toets "MENU" gedurende ten minste 5 seconden tot de volgende tekst verschijnt op het display <math>L\bar{O}P</math>.</p>	
3.	<p>Als de automatisering <u>NIET BEWEEGT</u> in opening, druk dan op de toets "DOWN" op programmering te stoppen. Het display toont L -- .</p>	
4.	<p>Druk op "SS" om de procedure te hervatten: de automatisering beweegt in opening op lage snelheid. Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b> In deze fase toont het display <math>L\bar{O}P</math>.</p>	
5.	<p>De automatisering beweegt automatisch in sluiting op volle snelheid. Wanneer de automatisering de beginpositie van vertraging bereikt moet een commando stap voor stap (SS) gegeven worden. In deze fase toont het display <math>L\bar{C}L</math>.</p>	
6.	<p>De automatisering gaat op lage snelheid verder. Wanneer de mechanische eindstop van sluiting bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b> In deze fase toont het display <math>L\bar{C}L</math>.</p>	
7.	<p>De automatisering beweegt automatisch in opening, op volle snelheid. Wanneer de automatisering de beginpositie van vertraging bereikt moet een commando stap voor stap (SS) gegeven worden. In deze fase toont het display <math>L\bar{O}P</math>.</p>	
8.	<p>De automatisering gaat op lage snelheid verder. Wanneer de mechanische eindstop van opening bereikt is, stopt de motor automatisch. <b>LET OP - als de motor niet automatisch stopt, druk dan op de toets "SS".</b> In deze fase toont het display <math>L\bar{O}P</math>.</p>	
9.	<p>De automatisering beweegt automatisch in sluiting met de ingestelde vertragingen.</p>	

**LET OP - in geval van interventie van een veiligheidsvoorziening, wordt de procedure gestopt en verschijnt op het display de tekst L -- .  
Druk op de toets Stap voor Stap om opnieuw te beginnen met programmering vanaf punt 4.**

N.B. - als de motoren niet automatisch stoppen tijdens programmering, moeten de waarden van gevoeligheid voor obstakels en/of van gevoeligheid voor obstakels bij vertraging vergroot worden (menu  $SE_n$  en  $SEL$ ), raadpleeg paragraaf 8 en controleer dat de werking van de stroomsensor compatibel is met het gebruik als einde beweging (menu  $Sn.\bar{i}$ ), zie paragraaf 9.

## 12 - STANDAARDWAARDEN

De BIOS2 24V besturingseenheid geeft de mogelijkheid om het model van de gebruikte motor te selecteren. Dit maakt het mogelijk om een aantal parameters standaard in te stellen voor de optimale werking van de motor.

Hieronder is een tabel te vinden met de parameters die afhangen van de motor met de standaard toegekende waarde.

MENU	DISPLAY	KORTE BESCHRIJVING	STANDAARDWAARDEN					
			CUSTOM	XTILUS	INT VS	MINIART	KINEO 400	HYPER
BASE	SE <sub>n</sub>	Gevoeligheid voor obstakels op normale snelheid (0= uitgeschakeld).	50	45	35	60	40	50
BASE	SEL	Gevoeligheid voor obstakels op vertragingssnelheid (0 = uitgeschakeld).	70	75	60	60	50	70
BASE	SP <sub>n</sub>	Normale snelheid.	100	80	70	100	100	100
BASE	SPL	Vertragingssnelheid.	50	40	60	50	50	50
BASE	ASL	Antislip / Extra tijd.	0	15	15	15	15	15
GEAVANCEERD	St	Reactietijd stroomsensor.	2	2	2	2	2	2
GEAVANCEERD	Sdt	Uitschakeltijd stroomsensor bij start.	15	15	25	15	15	15
GEAVANCEERD	U <sub>r</sub> A	Duur opgang van versnelling.	10	15	10	15	10	10
GEAVANCEERD	d <sub>r</sub> A	Duur opgang van vertraging.	10	10	5	15	10	10
GEAVANCEERD	dEF	Herstel standaardwaarden.	0	1	2	3	4	5

N.B. - om het type van de eerder geselecteerde motor te kennen, ga naar het onderdeel van menu dE.F.: het nummer van de geselecteerde motor wordt afwisselend getoond. Als er parameters zijn gewijzigd die afhangen van de motor verschijnt ook de letter c (bijvoorbeeld c i).

## 13 - GARANTIE

De garantie van de fabrikant heeft wettelijke geldigheid vanaf de datum gedrukt op het product en is beperkt tot de kosteloze reparatie of vervanging van de stukken die erkend zijn als defect door de fabrikant omdat ze niet beantwoorden aan de essentiële kwaliteitscriteria of vanwege fabrikagedefecten. De garantie dekt geen schade of defecten te wijten aan externe invloeden, onvoldoende onderhoud, overbelasting, natuurlijke slijtage, keuze van het verkeerde type, montagefouten, of andere oorzaken die niet aan de producent toegeschreven kunnen worden. Producten waarmee geknoeid is, vallen niet onder de garantie noch zullen deze gerepareerd worden. De vermelde gegevens zijn louter indicatief. Er kan geen verantwoordelijkheid worden toegeschreven voor vermindering van vermogen of storingen te wijten aan atmosferische storingen. De aansprakelijkheid van de producent voor schade aan personen door alle soorten ongelukken veroorzaakt door onze defecte producten, is beperkt tot wat door de wet is vastgelegd.

## 14 - VERWIJDERING

Dit product is een integrerend deel van de automatisering en moet daar dus samen mee verwijderd worden. Net als voor de installatiewerkzaamheden, moeten ook de werkzaamheden gericht op de verwijdering van het product aan het einde van het leven ervan, door gekwalificeerd personeel worden uitgevoerd. Dit product is opgesteld uit verschillende soorten materiaal: sommige kunnen gerecycled worden, andere moeten worden verwijderd. Controleer welke regels gelden voor wat betreft recycling of verwijdering in jullie omgeving, voor deze productcategorie.



**LET OP!** – sommige onderdelen van het product kunnen verontreinigende of gevaarlijke stoffen bevatten die, als ze in het milieu geloosd worden, schade zouden kunnen toebrengen aan het milieu of aan de algemene gezondheid.

Zoals aangegeven door het symbool aan de zijkant, is het verboden om dit product bij het huisvuil te gooien. Zorg dus dat het afval "gescheiden" wordt, volgens de geldende wetgeving in jullie territorium, of breng het product terug naar de verkoper bij aankoop van een nieuw soortgelijk product.

**LET OP!** – het is mogelijk dat de lokaal geldende wetgeving zware sancties oplegt in geval van onrechtmatige verwijdering van dit product.

ALLMATIC S.r.l

32026 Borgo Valbelluna - Belluno – Italy

Via dell'Artigiano, n°1 – Z.A.

Tel. 0437 751175 – 751163 r.a.

<http://www.allmatic.com> - E-mail: [info@allmatic.com](mailto:info@allmatic.com)